中華民國專利公報【19】【12】

【11】公告編號:589812

【44】中華民國 93 (2004) 年 06月 01日

[51] Int. Cl.7: H04B7/01

發明

全10頁

【54】名 稱:適用於符元間干擾通道之頻率偏移估計裝置

【21】申請案號: 092102178

【22】申請日期:中華民國 92 (2003) 年01 月30日

【11】公開編號:200302637

【43】公開日期:中華民國 92 (2003) 年08 月01日

【30】優先權: 2002/01/30

美國 10/062.116

【72】發明人:

陳宏坤 【71】申請人:

集程通訊科技股份有限公司

CHEN, HUNG KUN

INTEGRATED PROGRAMMABLE COMMUNICATIONS, INC.

美國

【74】代理人: 洪澄文 先生

顏錦順 先生

[57]申請專利範圍:

- 1.一種適用於符元間干擾通道之頻率偏 移估計裝置,至少包含:
 - 一儲存區, 具有 M 個單元以串列地 輸入一接收取樣序列,用以將該接 收取樣序列平移 M 個取樣而產生一 延遲取樣序列,其中, M 係一第一 下整數;
 - 一差分單元,用以對該接收取樣序 列和該延遲取樣序列兩者之間進行 一差分運算,進而得到一初步值序 10.

2

- 列以當作中間資料;以及
- 一角度提取器,用以取得該中間資 料之角度來作為一頻率偏移值。
- 2.如申請專利範圍第1項所述之頻率偏 5. 移估計裝置,其中上述差分單元至 少包含:
 - 一共軛複數運算器,用以產生上述 延遲取樣序列之共軛複數;以及
 - 一複數乘法器,用以計算上述接收 取樣序列和上述延遲取樣序列之共

3

軛複數兩者之乘積,且輸出作為上 述初步值序列,該乘積為:

 $u[n]=r[n] \cdot r^*[n-M]$

其中,上標"係表示共軛複數運算, r[n]代表上並接收取樣序列,r*[n-M] 代表上述延遲取樣序列之共軛複 數,u[n]代表上述初步值序列,而 n 係一離散時間引數。

- 3.如申請專利範圍第2項所述之頻率偏 移估計裝置,更至少包含:
- 一乘幂運算器,耦接於上述差分單元而來 元,用以計算從上述差分單元而來 的上述初步值序列之 p 次方乘幂: (u[n])^p=(r[n]·r*[n-M])^p

其中,p代表求取乘冪之一冪數且係 大於1之整數;以及

- 一縮放單元,耦接於上述角度提取 器之後,用以將上述中間資料之角 度按 1/p 的比例縮小並輸出作為上述 頻率偏移值。
- 4.如申請專利範圍第3項所述之頻率偏移估計裝置,更至少包含一累加器,耦接於上述乘幂運算器和上述角度提取器之間,用以計算(u[n])。在M'個取樣間之總和以得到一累加值,V,如下:

$$V = \sum_{n=0}^{M'-1} (r[n] \cdot r^*[n-M])^p$$

其中,M'係一第二正整數,而該累加值V為複數且被送到上述角度提取器作為上述中間資料。

- 5.如申請專利範圍第3項所述之頻率偏移估計裝置,其中上述冪數p係等於2。
- 6.一種適用於符元間干擾通道之頻率偏 移估計裝置,至少包含:

一狀態指示器,接收一序列之資料符元,用以產生代表一符元狀態之一狀態訊號,該符元狀態由一目前資料符元和 L 個最近收到的資料符

4

元所定義,其中, L 係一第一正整 數;

一狀態庫,具有輸入一接收取樣序列之一第一端、輸入一目前索引之一第一端以及輸入該狀態訊號之一第三端,該目前索引係與該目前資料符元相關聯,根據該狀態訊號,該狀態庫用以儲存由該第二端輸入的該目前索引以及由該第一端輸入的該目前資料符元中之M個目前接收取樣,並且攝取利該目前資料符元同符元狀態之M個先前接收取樣及其關聯之一先前索引,其中,M

15. 一差分單元,用以對該接收取樣序 列中之上述 M 個目前接收取樣和從 該狀態庫取得的同符元狀態之上述 M 個先前接收取樣兩者間進行一差 分運算,進而得到一初步值序列以 20. 當作中間資料;

係一第二正整數;

複數個計算單元,根據與上述 M 個目前接收取樣關聯的該目前索引以及與上述同符元狀態之 M 個先前接收取樣關聯的該先前索引之一索引 25. 差,每一上述計算單元接收對應該索引差之該初步值序列,每一上述計算單元至少包含一角度提取器,用以取得該中間資料之角度來作為一初步頻率偏移值,該些計算單元 30. 藉以產生複數個初步頻率偏移值;一加權運算器,對該等初少頻率偏移值進行一加權平均運算以產生一

7.如申請專利範圍第6項所述之頻率偏 35. 移估計裝置,其中上述狀態庫至少 包含:

頻率偏移估計值。

複數個儲存區,每一儲存區具有複數個單元以儲存上述接收取樣序列中之上述 M 個目前接收取樣及其關聯之上述目前索引,且擷取上述 M

40.

20.

個先前接收取樣及其關聯之上述先 前索引;

一解多工器,根據上述狀態訊號, 將上述接收取樣序列中之上述 M 個 目前接收取樣及其關聯之上述目前 索引分派到上述狀態訊號代表的上 述符元狀態所對應的其中一個上述 儲存區;以及

一多工器,根據上述狀態訊號,選擇上述狀態訊號代表的上述符元狀態所對應的其中一個上述儲存區, 選到的該儲存區輸出上述 M 個先前接收取樣及其關聯之上述先前索引;

其中,上述 M 個目前接收取樣和上述 M 個先前接收取樣屬於相同的上述符元狀態。

8.如申請專利範圍第6項所述之頻率偏移估計裝置,其中上述差分單元至少包含:

一共軛複數運算器,用以產生來自 於上述狀態庫的上述接收取樣序列 中之 M'個上述先前接收取樣之共軛 複數;以及

一複數乘法器,耦接於該共軛複數 運算器,用以計算上述接收取樣序 列中之 M' 個上述目前接收取樣和同 符元狀態之上述 M' 個先前接收取樣 之共軛複數兩者之乘積,且輸出作 為上述初步值序列,該乘積為: $\mathbf{u}_{i \triangle l} = \mathbf{r}[\mathbf{l}_{2}M+\mathbf{i}] \cdot \mathbf{r}^{*}[\mathbf{l}_{1}M+\mathbf{i}]$,對於 $\Delta l = \mathbf{l}_{1}$

 l_1 且 i=0, $1\cdots$, M'-1其中,上標 " 係表示共軛複數運算, M' 係一第三正整數且 $M' \le M$, $\triangle l$ 代表上述索引差, l_2 代表與上述 M' 個目前接收取樣關聯的上述目前索引, l_1 代表與上述 M' 個先前接收取樣關聯的上述先前索引, $r[l_2M+i]$ 代表上述 M' 個目前接收取樣, r * $[l_1M+i]$ 代表上述 M' 個先前接收取樣 之共軛複數,而 $\mathbf{u}_{i \triangle l}$ 代表上述初步值序列。

9.如申請專利範圍第8項所述所述之頻率偏移估計裝置,更至少包含一分配器,親接於上述差分單元以及上述複數個計算單元之間,根據上述索引差△I來轉送來自於上述差分單元之上述初步值序列u_{i△I}到一對應的上述計算單元。

10. 10.如申請專利範圍第8項所述之頻率 偏移估計裝置,其中每一上述計算 單元更至少包含一乘冪運算器,耦 接於上述差分單元,用以計算從上 述差分單元而來的上述初少值序列 15. 之p次方乘幂:

 $(u_{i \triangle l})^p = (r[l_2M+i] \cdot r^*[l_1M+i])^p$,對於 i=0 , 1 , … , M'-1

其中,p代表求取乘幂之一幂數且係 大於 1 之整數,而 $(u_{i \triangle})^p$ 係上述初步 值序列之p 次方乘幂形式。

11.如申請專利範圍第10項所述之頻率 偏移估計裝置,其中每一上述計算 單元更至少包含一累加器,耦接於 上述乘幂運算器和上述角度提取器 之間,用以計算(u,,))。在相對上述接

25. 之間,用以計算(u_{i△i})P在相對上述接 收取樣序列的 M' 個取樣間之一總 和,再累加屬於相同索引差之該總 和以產生一累加值,並且將該累加 值送至上述角度提取器作為上述中 30. 間資料,其中,該累加值為複數。

12.如申請專利範圍第11項所述之頻率 偏移估計裝置,其中每一上述累加 器做雙重加總以求得上述累加值:

$$V(\Delta l) = \sum_{i=0}^{M'-l} (u_{i,\Delta l})^{p}$$

其中,一內總和, $\sum_{i=0}^{n} (u_{i,a})^i$,於相對上述接收取樣序列的M'個取樣間結合相同符元狀態之 $(u_{i,\Delta_1})^p$;一外總和, $\sum_{i=0}^{n} (u_{i,a})^i$,則累加相同索引差

40.

35.

 $\triangle 1$ 之該內總和,而 $V(\triangle 1)$ 代表對應 上述索引差 $\triangle 1$ 之上述累加值。

- 13.如申請專利範圍第12項所述之頻率 偏移估計裝置,其中每一上述計算 單元更至少包含一縮放單元,耦接 於上述角度提取器之後,用以將上 述累加值 V(△I)之角度除以一因子 後輸出作為上述初步頻率偏移值, 其中,該因子係對應的上述索引差 △1以及上述幂數 p 之乘積。
- 14.如申請專利範圍第13項所述之頻率 偏移估計裝置,其中每一上述縮放 單元將上述累加值 V(△1)之角度除 以對應的上述索引差△1以及上述冪 數p之乘積,如下:

 $\Omega_{\epsilon}^{\omega} = \frac{1}{p \cdot \Delta l} \angle V(\Delta l)$,且 $-\pi < \angle V(\Delta l) < \pi$ 其中, $\angle V(\Delta l)$ 代表從上述角度提取器所得到上述累加值之角度,而 $\Omega_{\epsilon}^{\omega}$ 則代表對應上述索引差 Δl 之上述初步頻率偏移值。

15.如申請專利範圍第13項所述之頻率 偏移估計裝置,其中上述加權運算 器對上述複數個計算單元所產生之 上述複數個初步頻率偏移值取加權 平均以得到上述頻率偏移估計值:

$$\Omega_d = \frac{1}{\sum_{i} C(\Delta I)} \sum_{\Delta I} C(\Delta I) \cdot \Omega_d^{\Delta I}$$

其中, Ω_a 代表上述接收取樣序列之上述頻率偏移估計值,而 $C(\triangle 1)$ 表示每一上述索引差 $\triangle 1$ 之對應既定加權係數。

- 16 如申請專利範圍第 6 項所述之頻率 偏移估計裝置,更至少包含一計數 器,用以產生上並接收取樣序列之 中與上述目前資料符元關聯的上述 目前索引。
- 17.如申請專利範圍第6項所述之頻率 偏移佔計裝置,更至少包含:

- 一共軛裝置,用以產生上述目前資 料符元之共軛複數;
- 一第一轉相裝置,用以將上述資料符元序列做相位旋轉,並且將該轉符元序列做相位旋轉,並且將該轉 相過的資料符元序列施加於上述狀態指示器以提供上述狀態訊號,其中,上述資料符元序列包含上述目前資料符元及上述L個最近收到的資料符元,而該轉相過的資料符元,而該轉相過的資料符元 序列係上述資料符元序列與上述日
- 前資料符元之共軛複數兩者相乘後 的形式;以及 一第二轉相裝置,用以將上述接收
- 取樣序列做相位旋轉,並且將該轉 15. 相過的接收取樣序列施加於上述狀 態庫之上述第一端,其中,該轉相 過的接收取樣序列係上述接收取樣 序列與上述目前資料符元之共軛複 數兩者相乘後的形式。
- 20. 18.如申請專利範圍第10項所述之頻率 偏移估計裝置,其中上述冪數p係等 於2。
 - 19.一種適用於符元間干擾通道之頻率 偏移估計裝置,至少包含:
- 25. 一儲存區,具有 M 個單元以串列地 輸入一接收取樣序列,用以將該接 收取樣序列平移 M 個取樣而產生一 延遲取樣序列,其中, M 係一第一 正整數;
- 30. 一差分單元,用以對該接收取樣序 列和該延遲取樣序列兩者之間進行 一差分運算而得到一初步值序列;
 - 一乘幂運算器,用以計算該初步值 序列之p次方乘幂,其中p代表求取 乘幂之一幂數且係大於1之整數;
 - 一累加器,用以計算該初步值序列之p次方乘冪在相對該接收取樣序列的 M' 個取樣間之總和而得到一累加值,其中, M' 係一第二正整數,且該累加值為複數;

40.

35.

10

一角度提取器,用以取得該累加值 之角度;以及

一縮放單元,用以將該累加值之角 度按 1/p 的比例縮小來產生一頻率偏 移估計值。

20.如申請專利範圍第19項所述之頻率 偏移估計裝置,其中上述差分單元 至少包含:

一共軛複數運算器,用以產生上述 延遲取樣序列之共軛複數;以及

一複數乘法器,用以計算上述接收 取樣序列和上述延遲取樣序列之共 軛複數兩者之乘積,且輸出作為上 述初步值序列,該乘積為:

 $u[n]=r[n] \cdot r^*[n-M]$

其中,上標*係表示共軛複數運算,

r[n]代表上述接收取樣序列,r*[n-M] 代表上述延遲取樣序列之共軛複 數,u[n]代表上述初步值序列,而 n 係一離散時間引數。

5. 圖式簡單說明:

第1圖是本發明頻率偏移估計裝置之方塊圖:

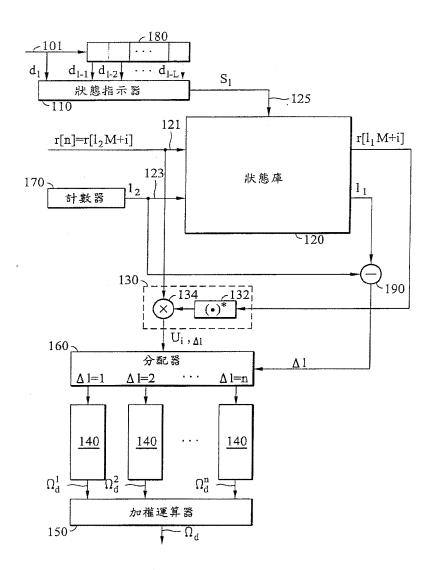
第2圖是第1圖中的狀態庫之詳細 方塊圖;

10. 第3圖是第1圖中的一計算單元之 詳細方塊圖;

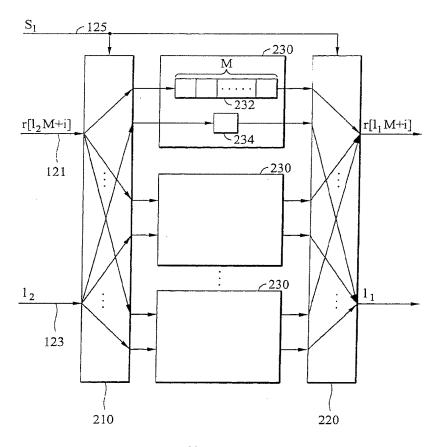
第4圖是根據本發明縮減狀態的 頻率偏移估計裝置之方塊圖;以及

第5圖是本發明另一實施例之方

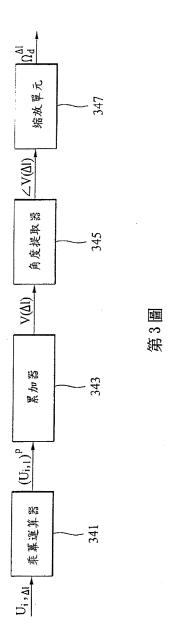
15. 塊圖。

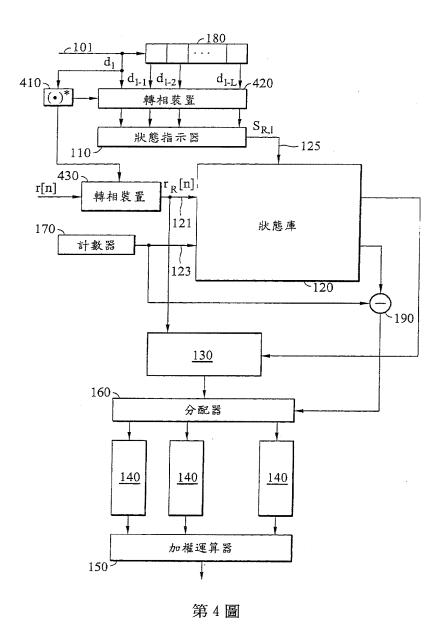


第1圖

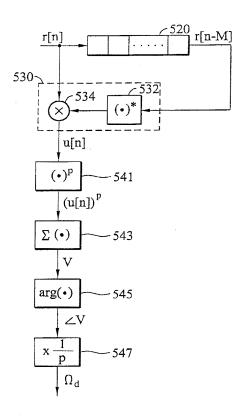


第2圖





- 6521 **-**



第5圖